

Master RPro

Orientation Robotique Productive

de l'École Normale Supérieure
de Cachan

Un cursus

scientifique et technologique de haut niveau en partenariat avec
l'École Nationale Supérieure des Arts et Métiers de Paris
et l'Université Pierre et Marie Curie (Paris VI)

pluridisciplinaire

- dynamique des systèmes mécaniques
- géométrie et cinématique des systèmes polyarticulés
- analyse et commande des systèmes asservis
- simulation des phénomènes thermo-mécaniques en usinage
- étude des défauts géométriques des systèmes mécaniques

personnalisé et actif

- projet tutoré (1^{er} semestre)
- travaux pratiques
- stage de recherche (6 mois)

Une formation pour obtenir

- un Master mention Sciences de l'Ingénieur, Spécialité Mécanique et Ingénierie des Systèmes, orientation Robotique et Productive
- un Doctorat de l'École Normale Supérieure de Cachan

et devenir

- ingénieur dans de grands groupes industriels
- enseignant-chercheur (Universités, IUT, Grandes Écoles...)
- chercheur : établissements publics
services R&D de grands groupes industriels

Complétez votre Master
par un M2 orienté Robotique Productive

Vous avez une Licence L3

Master 1^{re} année

Vous avez validé votre première année du Master MIS

Master MIS 2^e année

1^{er} semestre :

- Tronc commun (9 ECTS)
 - Dynamique des systèmes et des machines
 - Commande avancée des systèmes
 - Mécanique des systèmes polyarticulés
- Options :
(5 unités d'enseignement à choisir soit 15 ECTS)
 - CAO et Infographie
 - Modélisation géométrique des systèmes polyarticulés
 - Procédés de coupe et découpe
 - Trajectographie
 - ...
- Projet (3 ECTS)
- Anglais scientifique (3 ECTS)

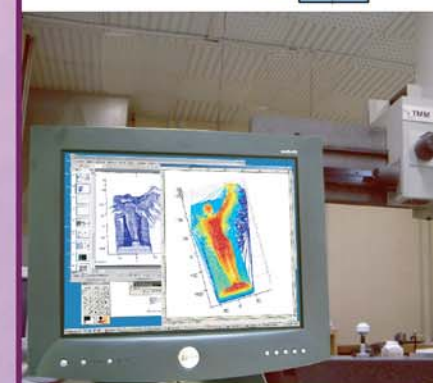
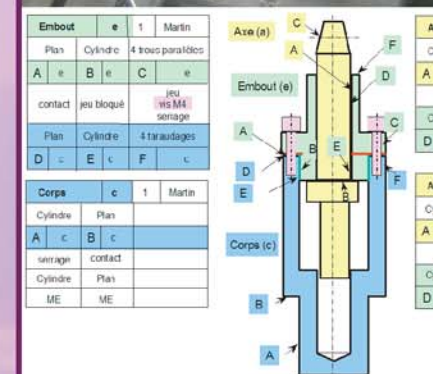
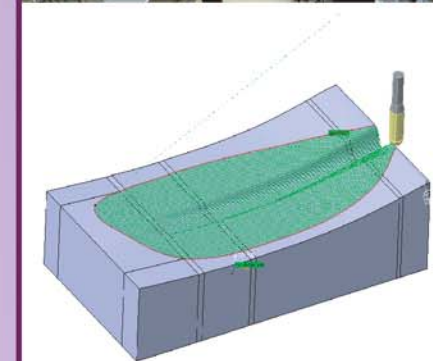
2^e semestre : Stage de recherche

- Dans l'équipe Géo3D du LURPA
<http://www.lurpa.ens-cachan.fr/geo3d>
- En entreprise (Dassault Systèmes, Renault, Airbus...)

Établissements partenaires :



Doctorat



En fond : Airbus A380 (© Airbus 2004)

La Spirale, 1957 - Germaine Richier © Adagp, Paris 2000